

MECANIQUE DU POINT

Mercredi 19 janvier 2005

*Les réponses doivent être justifiées et les calculs explicités.**Calculatrice autorisée.***Exercice 1 :**

Un avion humanitaire vole à une altitude de $h = 6000$ m à la vitesse $V_0 = 750 \text{ Km h}^{-1}$. Il laisse tomber un colis de masse m en passant à la verticale d'un point A .

1. Déterminer le temps nécessaire pour que le colis atteigne le sol.
2. Quelle est la distance parcourue par l'avion pendant ce temps ?
3. A quelle distance du point A se trouve le colis lorsqu'il arrive au sol ?
4. On considère à présent que l'avion a initialement une trajectoire inclinée vers le bas d'un angle $\beta = 10^\circ$ par rapport à la verticale. Reprendre les questions 1 et 3 dans cette nouvelle situation.
5. En conservant les conditions de la question précédente, déterminer la hauteur à laquelle doit avoir lieu le largage du colis pour qu'il tombe à moins de 100 m du point A .

Exercice 2 :

Dans un plan vertical, on considère un axe Oy horizontal et un axe Ox orienté suivant la verticale descendante. Un point matériel M de masse m glisse sans frottement sur une paroi parabolique d'équation $y^2 = 2Px$, (avec $P = \text{cte}$). On désigne par θ l'angle que fait en un point quelconque de la trajectoire, la tangente à la paroi avec l'axe Oy . Le rayon de courbure est $R = \frac{P}{\cos^3 \theta}$ et la force de réaction du support

sur le point M sera notée \vec{F} . Le point M est initialement lancé en O avec une vitesse V_0 puis abandonné à lui-même.

1. Ecrire la relation fondamentale de la dynamique, en projection dans le repère de Frenet $(\vec{T}, \vec{N}, \vec{B})$.
2. A l'aide du théorème de l'énergie cinétique, exprimer la vitesse V du point M en fonction de V_0 , g et x .
3. Exprimer les coordonnées x et y du point M en fonction de P et θ .
4. Exprimer alors la vitesse trouvée à la question 2, en fonction de V_0 , g , P , θ .
5. Exprimer \vec{F} en fonction de m , V_0 , g , P , θ , \vec{N} .
6. Commenter le résultat précédent dans le cas où $P = \frac{V_0^2}{g}$.

Remarques : Les questions 2, 3 et 4 sont indépendantes de la question 1.

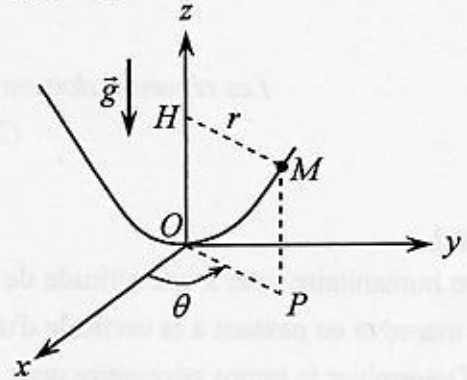
$$\cos^2 x = \frac{1}{1 + \tan^2 x}$$

Exercice 3 :

On considère une surface qui a la forme d'un parabololoïde de révolution d'axe vertical ascendant Oz , dont l'équation en coordonnées cylindriques (r, θ, z) est $r^2 - az = 0$, avec $a > 0$.

Un point matériel M de masse m , peut se déplacer sans frottement sur cette surface, sous l'effet de la pesanteur.

Compte tenu de la symétrie du problème, on utilisera la base $B_c = (\vec{e}_r, \vec{e}_\theta, \vec{e}_z)$ comme base de projection.



1. Exprimer la vitesse de M dans la base B_c .

Partie A : Moment cinétique

2. Déterminer l'expression du moment cinétique de M en O et sa projection sur l'axe Oz .
3. Montrer que la réaction \vec{R} de la surface sur le point M est contenue dans le plan OHP .
En déduire que le moment de cette force par rapport à O est porté par \vec{e}_θ .
4. Calculer le moment par rapport à O de la force de pesanteur.
5. En appliquant le théorème du moment cinétique en O , sous forme vectorielle, montrer que la projection du moment cinétique sur Oz est constante.

Partie B : Energie

6. Quelle est l'expression de l'énergie cinétique de M ?
7. Justifier l'existence d'une énergie potentielle E_p dont dérivent les forces extérieures agissant sur M .
Exprimer E_p en fonction de z , en supposant que $E_p(O) = 0$
8. Que peut-on dire de l'énergie mécanique de M .

Remarque : Les parties A et B sont indépendantes.

Exercice 4 :

Soit une trajectoire C décrite par $\vec{r} = 3 \cos 2t \vec{i} + 3 \sin 2t \vec{j} + (8t - 4) \vec{k}$.

Déterminer le vecteur unitaire tangent, le rayon de courbure et le vecteur unitaire normal à cette trajectoire.